

Les algorithmes d'approximations

Objectifs :

L'élève sera capable de résoudre des problèmes informatiques faisant appel à :

- Des algorithmes d'optimisations et d'approximations,
- Des algorithmes de résolution de l'équation $F(x) = 0$.

I. Problème d'optimisation :

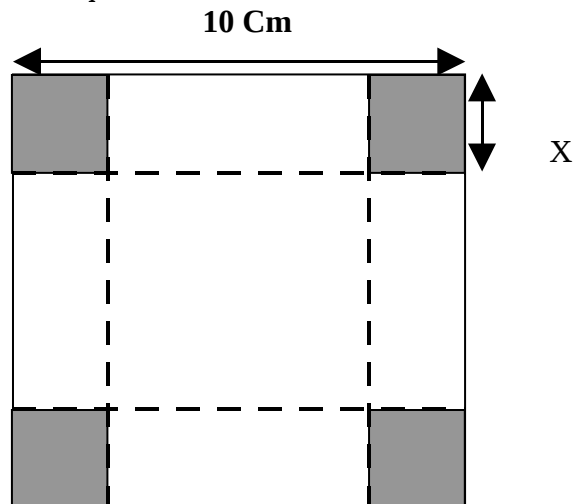
a) Introduction :

Les algorithmes d'optimisation cherchent à déterminer le jeu de paramètres d'entrée d'une fonction donnant à cette fonction la valeur maximale ou minimale. (Encyclopédie libre Wikipédia)

Cette valeur est appelée valeur optimale qui est une valeur approchée de l'optimum global (idéal).

Activité : Dans une feuille de carton carrée de **10 cm** de côté, on découpe aux quatre coins quatre carrés de côté **X** de telle façon qu'en relevant les quatre bords restants, on obtienne une boîte de forme parallélépipédique.

On veut trouver la valeur de **X** telle que le volume de la boîte ainsi formée soit maximum.



b) Spécifications et algorithmes du problème :

1. Spécification du programme principale :

- **Résultat :** Afficher la valeur de **X** pour laquelle le volume est maximum.
- **Traitements :** Il faut calculer la valeur approchée de **X** qui varie dans l'intervalle **[0..5]** ou le volume est maximum en utilisant une fonction **Valeur_X**

Le volume du parallélépipédique = surface de base * hauteur = $(10 - 2 * X) * (10 - 2 * X) * X$

- **Données :** Il faut saisir la valeur du pas pour laquelle **x** varie dans son intervalle.

2. Algorithme du programme principal :

0) **Début** Volume_Max

1) Ecrire ("Donner la valeur du pas : "), Lire (P)

2) $X \leftarrow \text{Valeur_X}(P)$

3) $V \leftarrow (10 - 2 * X) * (10 - 2 * X) * X$ **Tableau de déclaration des Objets**

4) Ecrire ("La meilleur solution avec ", V)

5) **Fin** Volume_Max

Objets	Type/Nature
P, X, V	Réel
Valeur_X	Fonction

3. Spécification de la fonction Valeur_X :

- **Résultat** : Déterminer la valeur de X
- **Traitements** : La solution comporte un traitement répétitif pour parcourir les valeurs du coté des carrés à découper avec un pas Pf donné. Pour chaque valeur de variation (Xv), on calcule le volume (Vv), enfin sortir de la boucle avec Xv pour laquelle le volume Vv est maximum. Xv varie entre 0 et 5.

Cette fonction admet un seul paramètre formel Pf.

4. Algorithme de la fonction Valeur_X :

0) **Début fonction** Valeur_X (Pf : réel) : **Réel**

1) [Xmax ← 0, Vmax ← 0, Xv ← 0, Vv ← 0]

Répéter

Xv ← Xv + Pf

Vv ← (10 - 2 * Xv) * (10 - 2 * Xv) * Xv

Si (Vv > Vmax) **Alors**

Vmax ← Vv

Xmax ← Xv

Finsi

Jusqu'à (Xv > 5)

2) **Valeur_X** ← Xmax

3) **Fin** Valeur_X

**Tableau de déclaration
des objets locaux**

Objets	Type/Nature
Xv, Xmax, Vv, Vmax	Réel

II. Problème d'approximation :

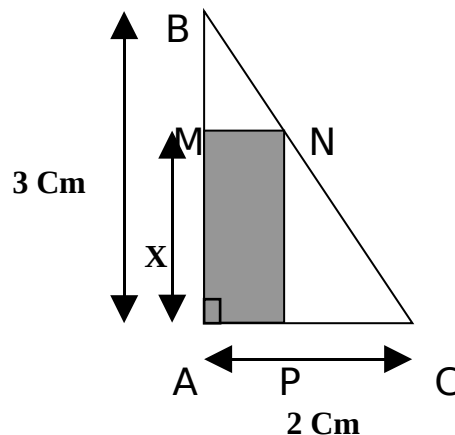
a) Introduction :

Les algorithmes d'approximation, peuvent être utilisés pour déterminer les valeurs approchées de la solution de certains problèmes dont on ne peut pas déterminer la valeur exacte de la solution.

Activité : Dans un triangle ABC rectangle en A tel que AB = 3 Cm et AC = 2 Cm, on place un point M sur le segment [AB] tel que AM = X.

N est la projection de M sur (BC) parallèlement à (AC).

P est la projection de N sur (AC) parallèlement à (AB).



On veut trouver la valeur (ou les valeurs) de X tel que AMNP ait pour aire 1 Cm²

b) Spécifications et algorithmes du problème :

1. Spécification du programme principale :

- **Résultat** : Afficher la valeur de X pour laquelle l'aire du rectangle est égale à 1 Cm².

- **Traitements** : Pour résoudre ce problème il faut savoir comment calculer la surface du rectangle AMNP en fonction de X. X représente la longueur du rectangle, supposant que Y représente la largeur de ce rectangle, donc la surface égale à $X * Y$

Maintenant on doit trouver une façon comment écrire Y en fonction X pour rendre l'équation de calcul de surface à un seul inconnu.

$$\text{L'aire du triangle } ABC = AB * BC / 2 = 2 * 3/2 = 3 \text{ Cm}^2$$

$$\text{L'aire du triangle } ABC = \text{aire du triangle } PCN + \text{aire du triangle } MNB + \text{aire du rectangle } AMNP = 3$$

$$\text{L'aire du triangle } ABC = (X*(2-Y)/2)+(Y*(3-X)/2)+(X*Y) = X-Y/(2*X)+3/(2*Y)-Y/(2*X)+X*Y = 3$$

$$= X + 3/2Y = 3$$

$$\text{D'où } Y = 2-2/3*X$$

$$\text{On obtient : aire du rectangle } AMNP = X * Y = X * (2-2/3*X) = 1$$

$$= 2*X - 2/3*X^2 = 1$$

Donc Il faut calculer la valeur approchée de X pour que aire du rectangle AMNP soit très proche de 1, en utilisant une fonction **Valeur_X**

- **Données** : Il faut saisir la valeur du pas pour laquelle pour calculer à chaque variation de X la valeur de l'aire.

2. Algorithme du programme principal :

- 0) **Début** Rectangle
- 1) Ecrire ("Donner la valeur du pas : "), Lire (P)
- 2) $X \leftarrow \text{Valeur_X}(P)$
- 3) $A \leftarrow 2*X - 2/3*X*X$
- 4) Ecrire ("La meilleur solution avec ce pas de variation est pour X = ", X, "l'aire = ", A)
- 5) **Fin** Rectangle

Tableau de déclaration des Objets

Objets	Type/Nature
P, X, A	Réel
Valeur_X	Fonction

3. Spécification de la fonction Valeur_X :

- **Résultat** : Déterminer la valeur de X
- **Traitements** : La solution comporte un traitement répétitif pour parcourir les valeurs du longueur du rectangle avec un pas **Pf** donné. Pour chaque valeur de variation (**Xv**), on calcule l'aire (**Av**), enfin sortir de la boucle avec **Xv** pour laquelle l'aire **Av** presque égale à 1.

Cette fonction admet un seul paramètre formel **Pf**.

4. Algorithme de la fonction Valeur_X :

- 0) **Début** fonction Valeur_X (Pf : réel) : **Réel**
- 1) [$Xv \leftarrow 0$] **Répéter**
 - $Xv \leftarrow Xv + Pf$
 - $Av \leftarrow 2*Xv - 2/3*Xv*Xv$
- Jusqu'à** ($Av \geq 1$)
- 2) **Valeur_X** $\leftarrow Xv$
- 3) **Fin** Valeur_X

Tableau de déclaration des objets locaux

Objets	Type/Nature
Xv, Av	Réel

III. Application : (Résolution de l'équation $F(X) = 0$)

Activité : Soit une fonction F continue monotone sur un intervalle [a, b], cette fonction ne s'annule qu'une seule fois. Ecrire un programme permettant de calculer et d'afficher le zéro de cette fonction (valeur approché de X telle que $F(X) = 0$), avec une précision Epsilon. Les valeurs a, b et Epsilon sont des données.

a) Spécifications et algorithmes du problème :

1. Spécification du programme principale :

- **Résultat** : Afficher la valeur de X pour laquelle $F(X) = 0$.
- **Traitements** : On doit déterminer le zéro de la fonction $F(X) = 0$ sur l'intervalle $[a, b]$ avec une précision **Epsilon**, en utilisant une fonction **Valeur_X**
- **Données** : Il faut saisir les valeurs des bornes de l'intervalle **a** et **b** et la valeur de la précision **Epsilon**.

2. Algorithme du programme principal :

- 0) **Début** Recherche_ZERO
- 1) Ecrire ("a = "), Lire (a)
- 2) Ecrire ("b = "), Lire (b)
- 3) Ecrire ("Donner la valeur de la précision : "), Lire (Epsilon)
- 4) Ecrire ("La fonction F s'annule pour X = ", **Valeur_X** (a, b, Epsilon))
- 5) **Fin** Recherche_ZERO

Tableau de déclaration des Objets

Objets	Type/Nature
X, a, b, Epsilon	Réel
Valeur_X	Fonction

3. Spécification de la fonction Valeur_X :

- **Résultat** : Déterminer la valeur de X
- **Traitements** : Pour déterminer la valeur approchée de X à **Epsilon** précision dans un intervalle $[af, bf]$, on peut utiliser la méthode dichotomique qui consiste à diviser l'intervalle sur 2 soit **mil** et chercher la solution de **mil** par F , si $F(\mathbf{mil})$ et $F(\mathbf{af})$ de même signe alors on cherche la solution dans l'intervalle $[\mathbf{mil}, \mathbf{bf}]$, sinon dans l'intervalle $[\mathbf{af}, \mathbf{mil}]$ et ainsi de suite jusqu'à ce que $(\mathbf{bf} - \mathbf{af})$ devient inférieur à **Epsilon** et $F(\mathbf{mil}) = 0$. donc la structure adéquate à utiliser est la boucle TANT QUE ... FAIRE.

Cette fonction admet trois paramètres formels **af**, **bf**, **Epsilon**.

4. Algorithme de la fonction Valeur_X :

- 0) **Début fonction** Valeur_X (af, bf, Epsilon : réel) : Réel
- 1) $[\mathbf{mil} \leftarrow (\mathbf{af} + \mathbf{bf})/2]$
Tant Que ($F(\mathbf{mil}) \neq 0$) **ET** ($\mathbf{bf} - \mathbf{af} > \mathbf{Epsilon}$) **Faire**
 Si ($F(\mathbf{af}) * F(\mathbf{mil}) > 0$) **Alors**
 $\mathbf{af} \leftarrow \mathbf{mil}$
 Sinon
 $\mathbf{bf} \leftarrow \mathbf{mil}$
 Finsi
 $\mathbf{mil} \leftarrow (\mathbf{af} + \mathbf{bf})/2$
Fin Tant Que
- 2) $\mathbf{Valeur_X} \leftarrow \mathbf{mil}$
- 3) **Fin** Valeur_X

Tableau de déclaration des objets locaux

Objets	Type/Nature
mil	Réel

Remarque : Il faut définir la fonction **F** permettant de retourner la solution d'une valeur par la fonction **F(X)**.